

L3. Sciences Physiques et Chimiques. Mai 2008.

I. Cours: Mots clefs indispensables.

1. a) Diamagnétisme:

- absence de moments permanents.
- $\chi < 0$.
- le moment magnétique est généré par \vec{B} .

b) Paramagnétisme:

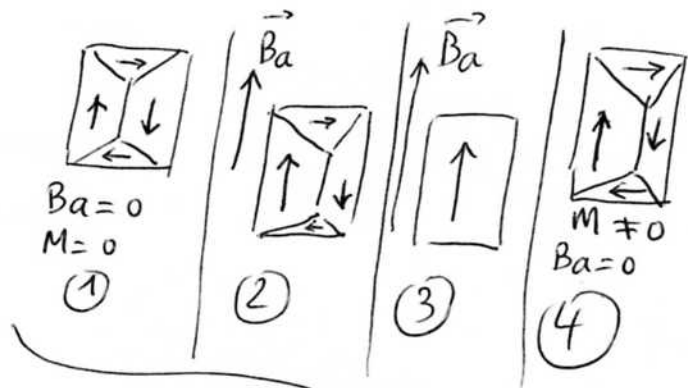
- moment magnétique permanent.
- $\chi > 0$
- Effet d'orientation des moments dans le champ \vec{B} .

c) Ferromagnétisme:

- aimantation même à $\vec{B}_a = \vec{0}$.
- existence d'une énergie de couplage entre atomes par leur spin: interaction d'échange.
- disparaît au-dessus de la T_{Curie} .

2. aimantation rémanente

1 - champ coercitif.



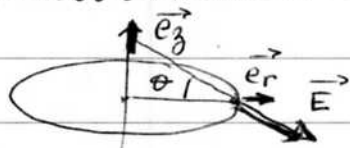
mots clefs:

- irréversibilité (ou hystérésis)
- Domaines magnétiques

• mouvement des parois de Bloch.

II. Polarisabilité électronique de l'atome d'hydrogène.

1) Soit \vec{E} le champ électrique créé par le proton et agissant sur l'électron: $\vec{E} = E_z(-\vec{e}_z) + E_r \cdot \vec{e}_r$ (\vec{e}_z est le vecteur unitaire de l'axe perpendiculaire à la trajectoire).



A l'équilibre électrostatique :

$$\frac{E_z}{E_r} = \frac{Ea}{E_r} = \frac{Ea}{\frac{4\pi\epsilon_0 a_0^2}{e} Ea} \quad (2pts)$$

où $e = +1,6 \cdot 10^{-19} C$

D'où $\tan \theta = \frac{d}{a_0} = \frac{E_z}{E_r} = \frac{4\pi\epsilon_0 a_0^2 Ea}{e}$ et $d = \frac{4\pi\epsilon_0 a_0^3 Ea}{e}$ (2pts)

2) Le moment dipolaire est $p = e d = \frac{4\pi\epsilon_0 a_0^3 Ea}{e}$
 On sait que $p = \alpha_e \epsilon_0 E a \Rightarrow \alpha_e = 4\pi a_0^3$ (2pts)

III Sphère uniformément aimantée.

1. Régime statique

a) $A_m(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \vec{M} \times \frac{(\vec{r} - \vec{r}')}{\|\vec{r} - \vec{r}'\|^3} dV \stackrel{\vec{M} \text{ uniforme}}{=} \vec{M} \wedge \left(\frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{(\vec{r} - \vec{r}')}{\|\vec{r} - \vec{r}'\|^3} dV \right)$ (1pt)

$= \mu_0 \vec{M} \wedge \frac{\epsilon_0 \vec{E}^*}{\rho_0}$ où $\vec{E}^* = \text{champ auxiliaire} = \frac{\rho_0}{3\epsilon_0} r \cdot \vec{e}_r$.

b) A l'intérieur de la sphère :

$\vec{A}_{m, in} = \mu_0 M \vec{e}_z \wedge \frac{\epsilon_0}{\rho_0} \left(\frac{\rho_0}{3\epsilon_0} r \vec{e}_r \right)$ [on prend $\vec{M} = M \vec{e}_z$] (1pt)

$= \mu_0 \frac{M}{3} \cdot r (\vec{e}_z \wedge \vec{e}_r) \Rightarrow \vec{B}_{m, in} = \mu_0 \frac{M}{3} \text{rot} \left\{ \underbrace{r \cdot \sin \theta \cdot \vec{e}_\varphi}_{\equiv p \vec{e}_\varphi} \right\}$
 $\sin \theta \cdot \vec{e}_\varphi$

$(\text{rot } \vec{A})_\rho = 0$ car $A_z = 0$ et A_φ ne dépend pas de ρ .

$(\text{rot } \vec{A})_\varphi = 0$ car $A_\rho = 0 = A_z$ et $(\text{rot } \vec{A})_\varphi = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} (\rho A_\varphi)$ (1pt)

$(\text{rot } \vec{A})_z = \frac{1}{\rho} \frac{d}{d\rho} (\rho^2) \cdot \frac{\mu_0 M}{3} \Rightarrow \vec{B}_{m, in} = \frac{2}{3} \mu_0 \vec{M}$ (1pt)

6pts quelle que soit la méthode utilisée

III - 2 - régime sinusoïdal.

a) $\vec{B}(t) = \frac{2}{3} \mu_0 \vec{M} = \frac{2}{3} \mu_0 M_0 e^{-i\omega t} \vec{e}_z$ (*)
 $\vec{B}(t) = \frac{2}{3} \mu_0 M_0 \cos \omega t \cdot \vec{e}_z$ (2pts)

b) plan d'antisymétrie des sources de courant contenant Oz
 $\Rightarrow \vec{E} = E \cdot \vec{e}_\varphi$ (1pt)

c) M.F. $\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \frac{2}{3} i\omega \mu_0 \vec{M}_0 e^{-i\omega t}$ selon Oz (1pt) (**)

$(\text{rot } \vec{E})_\varphi = \frac{1}{\rho} \left[\frac{\partial}{\partial \rho} (\rho E_\varphi) - \frac{\partial E_\rho}{\partial \varphi} \right] = \frac{2}{3} \mu_0 M_0 i\omega e^{-i\omega t}$ (1pt)

$\left\{ \frac{\partial}{\partial \rho} (\rho E_\varphi) = \frac{2}{3} \mu_0 M_0 i\omega e^{-i\omega t} \cdot \rho \right\} \Rightarrow \left\{ \rho E_\varphi = \frac{2}{3} \mu_0 M_0 i\omega e^{-i\omega t} \frac{\rho^2 + C^t}{2} \right\}$ (1pt)

la $C^t = 0$ car E_φ ne dépend pas de φ (invariance par rotation autour de Oz) et ne dépend pas de z (sinon $(\text{rot } \vec{E})_\rho \neq 0$)

Donc $E_\varphi = \frac{1}{3} \mu_0 M_0 \rho i\omega e^{-i\omega t}$; $E_\varphi = \frac{1}{3} \mu_0 M_0 \rho \omega \sin \omega t$ (1pt)

d) $\vec{P} = \chi_e \epsilon_0 \vec{E} = \frac{1}{3} \mu_0 \epsilon_0 \chi_e M_0 \rho i\omega e^{-i\omega t} \vec{e}_\varphi$ (1pt)

$\vec{P} = \frac{1}{3} \mu_0 \epsilon_0 \chi_e M_0 \rho \omega \sin \omega t \vec{e}_\varphi$ (1pt)

(*) dans (a) on met 0,5 pt seulement si \vec{B} est en $e^{-i\omega t}$ mais avec l'usage de X_m .

(***) on ne pénalise pas l'erreur de "a" dans la suite (on donne tous les points)

on écrit à 20!