

EPREUVE D'OPTIQUE

Corrigé

Partie A : OPTIQUE GEOMETRIQUE

I. — Etude de l'oculaire

1. — Calcul des éléments T_{ij} de la matrice de transfert $T(\overline{O_1 O_2})$ de l'oculaire.

$$T(\overline{O_1 O_2}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -V_2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & e \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -V_1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - eV_1 & e \\ -V & 1 - eV_2 \end{bmatrix}$$

avec :

$$V_1 = \frac{1}{f_{i1}}, \quad V_2 = \frac{1}{f_{i2}} \quad \text{et} \quad V = V_1 + V_2 - eV_1V_2$$

On obtient donc :

$$V = \frac{1}{f_{i1}} + \frac{1}{f_{i2}} - \frac{e}{f_{i1}f_{i2}} = \frac{f_{i1} + f_{i2} - e}{f_{i1}f_{i2}} = \frac{2a}{3a^2} = \frac{2}{3a}$$

$$T_{11} = 1 - eV_1 = 1 - \frac{2a}{3a} = \frac{1}{3} \quad \text{et} \quad T_{22} = 1 - eV_2 = 1 - \frac{2a}{3a} = -1$$

d'où finalement :

$$T(\overline{O_1 O_2}) = \begin{bmatrix} 1/3 & 2a \\ -2/3a & -1 \end{bmatrix} \quad (4 \times 0,5 \text{ points})$$

On vérifie que l'on a bien : $\det T(\overline{O_1 O_2}) = 1$

2. — Position des plans principaux et des plans focaux.

De l'expression de V on déduit les distances focales objet et image :

$$f_o = -\frac{1}{V} = -\frac{3a}{2} \quad \text{et} \quad f_i = \frac{1}{V} = \frac{3a}{2}$$

d'où les positions du foyer objet F_o par rapport à O_1 :

$$\overline{O_1 F_o} = f_o T_{22} = -\frac{3a}{2}(-1) = \frac{3a}{2}$$

du foyer image F_i par rapport à O_2 :

$$\overline{O_2 F_i} = f_i T_{11} = \frac{3a}{2} \frac{1}{3} = \frac{a}{2}$$

du plan principal objet H_o par rapport à O_1 :

$$\overline{O_1 H_o} = f_o(T_{22} - 1) = -\frac{3a}{2}(-1 - 1) = 3a$$

du plan principal image H_i par rapport à O_2 :

$$\overline{O_2 H_i} = f_i(T_{11} - 1) = \frac{3a}{2}(\frac{1}{3} - 1) = -a$$

En résumé :

$$\overline{O_1 F_o} = \frac{3a}{2}$$

$$\overline{O_2 F_i} = \frac{a}{2}$$

$$\overline{O_1 H_o} = 3a$$

$$\overline{O_2 H_i} = -a$$

(4 x 0,5 points)

3. — Détermination des positions du plan focal objet et du plan principal objet par construction géométrique.

Un rayon incident qui passe (ou dont le support passe) par le foyer objet F_o d'un système centré, ressort parallèlement à l'axe optique en passant par le point C , intersection du rayon incident (ou de son support) avec le plan principal objet (cf. figure 1).

Considérons un rayon quelconque de l'espace image, parallèle à l'axe optique et interceptant la lentille L_2 en un point B. Ce rayon est issu du rayon AB passant par le foyer objet F_{o_2} de L_2 (cf. figure 1).

Une droite parallèle au rayon AB passant par le centre optique O_1 de la lentille L_1 , intercepte le plan focal objet de cette lentille au foyer secondaire $F_{s_{o_1}}$. Le rayon AB est issu du rayon $F_{s_{o_1}}A$ dont le support coupe l'axe optique au foyer objet F_o du système ainsi que le rayon parallèle à l'axe optique dans l'espace image au point C . Le plan principal objet passe par le point C .

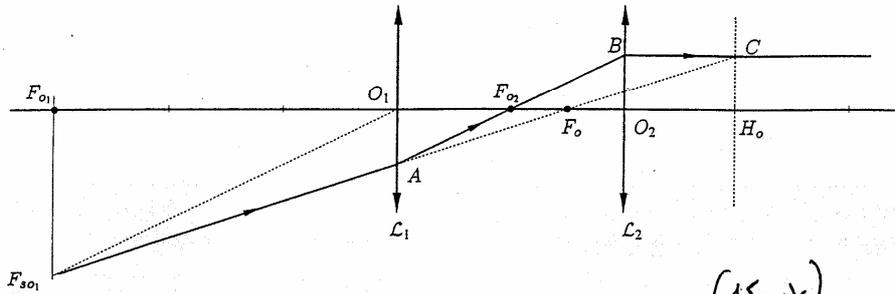


Figure 1

(1,5 point)

4. — L'oculaire est *convergent* car $V > 0$ et *positif* car $\overline{O_1 F_0} > 0$ (0,5 point)

II. — Etude de la lunette astronomique

1. — La lunette est afocale si sa vergence est nulle.

$$V = \frac{1}{f_{i1}} + \frac{1}{f_{i2}} - \frac{\ell}{f_{i1} f_{i2}} = 0 \quad \text{soit} \quad \boxed{\ell = f_{i1} + f_{i2}} \quad (1 \text{ point})$$

Remarque : Un instrument afocal donne d'un objet à l'infini, une image à l'infini. Ceci implique que le foyer image de la lentille L_1 coïncide avec le foyer objet de la lentille L_2 . On retrouve ainsi que $\ell = f_{i1} + f_{i2}$.

On a représenté sur le schéma de la figure 2, le trajet à travers l'instrument de deux rayons lumineux faisant un angle α_o avec l'axe optique dans l'espace objet. Les rayons émergents correspondent font un angle α_i avec l'axe optique.

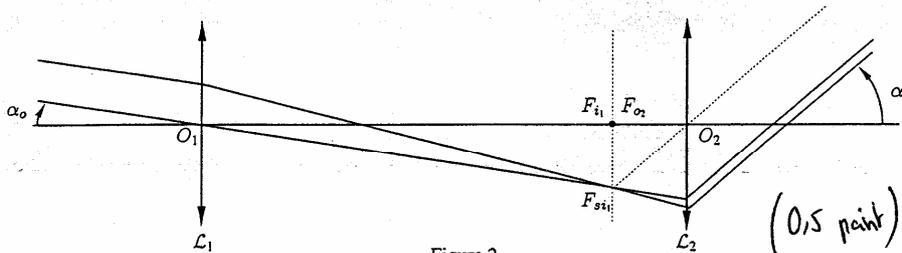


Figure 2

(0,5 point)

2. — On définit le grandissement angulaire G_a de l'instrument par le rapport :

$$G_a = \frac{\alpha_i}{\alpha_o}$$

De la figure 2, on déduit les relations algébriques :

$$\tan \alpha_i \simeq \alpha_i = \frac{\overline{F_{i1}' F_{si1}}}{\overline{O_2 F_{o2}}} = -\frac{\overline{F_{i1}' F_{si1}}}{f_{i2}}$$

de même :

$$\tan \alpha_o \simeq \alpha_o = \frac{\overline{F_{i1}' F_{si1}}}{\overline{O_1 F_{o1}}} = \frac{\overline{F_{i1}' F_{si1}}}{f_{i1}}$$

ce qui donne :

$$G_a = -\frac{\overline{F_{i1}' F_{si1}}}{f_{i2}} \cdot \frac{f_{i1}}{\overline{F_{i1}' F_{si1}}}$$

d'où :

$$\boxed{G_a = -\frac{f_{i1}}{f_{i2}} = -25} \quad (1 \text{ point})$$

Si l'on désigne par θ_i et θ_o les angles sous lesquels on voit l'objet respectivement à travers l'instrument et à l'œil nu, on définit le grossissement de la lunette par le rapport :

$$G = \frac{\theta_i}{\theta_o}$$

Comme les objets visés sont à l'infini, on voit aisément que $\theta_o = \alpha_o$ et $\theta_i = \alpha_i$. Il en résulte que :

$$G_a = G = -25$$

(1 point)

L'image observée est renversée puisque le grossissement est négatif.

3. — L'application numérique donne :

$$|\alpha_o| = 0,5^\circ = 8,73 \cdot 10^{-3} \text{ rad} \quad \text{d'où} \quad |\alpha_i| = 0,218 \text{ rad} = 12,5^\circ = 12^\circ 30'$$

(0,5 point)

Partie B : OPTIQUE ONDULATOIRE

I. — Figure de diffraction d'une fente

1. — Expression de la transmittance de l'ouverture diffractante \mathcal{D} .

$$t(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{si } -\frac{\varepsilon}{2} \leq x \leq \frac{\varepsilon}{2} \quad \text{et} \quad -\frac{b}{2} \leq y \leq \frac{b}{2} \\ 0 & \text{ailleurs.} \end{cases}$$

(0,5 point)

2. — Si $M(x, y)$ est un point courant dans le plan de l'ouverture diffractante \mathcal{D} , l'amplitude complexe $\psi_1(\vec{u}, \vec{u}_0)$ de l'onde diffractée dans la direction définie par le vecteur \vec{u} s'écrit, en vertu du principe d'Huygens-Fresnel :

$$\psi_1(\vec{u}, \vec{u}_0) = \iint_{\mathcal{D}} \psi_0 \exp -i \frac{2\pi}{\lambda} (\vec{u} - \vec{u}_0) \cdot \vec{OM} \, dS$$

Si α, β, γ sont les cosinus directeurs du vecteur \vec{u} suivant les axes Ox, Oy, Oz et si l'onde incidente arrive normalement à la surface de l'ouverture diffractante ($\vec{u}_0 \cdot \vec{OM} = 0$), on peut encore écrire :

$$\psi_1(\alpha, \beta) = \psi_0 \int_{-\varepsilon/2}^{\varepsilon/2} \exp -i \frac{2\pi}{\lambda} \alpha x \, dx \int_{-b/2}^{b/2} \exp -i \frac{2\pi}{\lambda} \beta y \, dy$$

ce qui donne, après intégration :

$$\psi_1(\alpha, \beta) = \psi_0 \varepsilon b \left(\frac{\sin \pi \alpha \varepsilon / \lambda}{\pi \alpha \varepsilon / \lambda} \right) \left(\frac{\sin \pi \beta b / \lambda}{\pi \beta b / \lambda} \right)$$

(1 point)

3. — Si l'on est dans les conditions où $\varepsilon \ll b$ et $b \gg \lambda$, on a :

$$\alpha \simeq \frac{X}{f_{i1}} \quad \text{et} \quad \beta \simeq \frac{Y}{f_{i1}}$$

d'où l'on déduit que :

$$I_1(X, Y) = \psi_0^2 \varepsilon^2 b^2 \left[\frac{\sin \frac{\pi \varepsilon X}{\lambda f_{i1}}}{\frac{\pi \varepsilon X}{\lambda f_{i1}}} \right]^2 \left[\frac{\sin \frac{\pi b Y}{\lambda f_{i1}}}{\frac{\pi b Y}{\lambda f_{i1}}} \right]^2$$

(1 point)

Si $b \gg \lambda$, alors $\frac{\sin \frac{\pi b Y}{\lambda f_{i1}}}{\frac{\pi b Y}{\lambda f_{i1}}} = 0$ sauf pour les points correspondant à $Y = 0$. Pour ces points, $\frac{\sin \frac{\pi b Y}{\lambda f_{i1}}}{\frac{\pi b Y}{\lambda f_{i1}}} = 1$

Il en résulte donc que $I(P) = 0$ en tous points $Y \neq 0$. Si l'on pose :

$$\delta(Y) = 0 \quad \text{si} \quad Y \neq 0 \quad \text{et} \quad \delta(Y) = 1 \quad \text{si} \quad Y = 0$$

on peut donc écrire :

$$I_1(X, Y) = \psi_0^2 \varepsilon^2 b^2 \delta(Y) \left[\frac{\sin \frac{\pi \varepsilon X}{\lambda f_{i1}}}{\frac{\pi \varepsilon X}{\lambda f_{i1}}} \right]^2 = I_0 \left[\frac{\sin \pi A X}{\pi A X} \right]^2$$

avec :

$$I_0 = \psi_0^2 \varepsilon^2 b^2 \delta(Y) \quad \text{et} \quad A = \frac{\varepsilon}{\lambda f_{i1}}$$

(1 point)

II. — Pouvoir de résolution de la lunette

1. — Lorsque l'ouverture diffractante \mathcal{D} est éclairée par une onde plane de vecteur d'onde $\vec{k}_0 = 2\pi\vec{u}_0/\lambda$, l'amplitude complexe $\underline{\psi}_1$ de l'onde diffractée dans la direction définie par le vecteur \vec{u} s'écrit :

$$\underline{\psi}_1(\vec{u}, \vec{u}_0) = \iint_{\mathcal{D}} \psi_0 \exp -i \frac{2\pi}{\lambda} (\vec{u} - \vec{u}_0) \cdot \vec{OM} \, dS \quad (1 \text{ point})$$

2. — Après intégration sur l'ouverture \mathcal{D} on obtient :

$$I_1(X, Y) = \psi_0^2 \varepsilon^2 b^2 \left[\frac{\sin \frac{\pi \varepsilon (\alpha - \alpha_0)}{\lambda}}{\frac{\pi \varepsilon (\alpha - \alpha_0)}{\lambda}} \right]^2 \left[\frac{\sin \frac{\pi b (\beta - \beta_0)}{\lambda}}{\frac{\pi b (\beta - \beta_0)}{\lambda}} \right]^2 \quad (1 \text{ point})$$

3. — Si l'on est dans les conditions où $\varepsilon \ll b$ et $b \gg \lambda$, on a encore :

$$I_1(X, Y) = \psi_0^2 \varepsilon^2 b^2 \delta(Y) \left[\frac{\sin \pi B \left(\frac{X}{\delta} - f_{i1} \right)}{\pi B \left(\frac{X}{\delta} - f_{i1} \right)} \right]^2 \quad \text{avec} \quad B = \frac{\varepsilon \delta}{\lambda f_{i1}} \quad (1 \text{ point})$$

4. — On a représenté sur la figure 3, en fonction de $x = \varepsilon X / \lambda f_{i1}$, la fonction $I_1(x) = \frac{\sin \pi x}{\pi x}$ (courbe en trait plein centrée sur l'axe Oy), la fonction $I_2(x) = \frac{\sin \pi(x-1,5)}{\pi(x-1,5)}$ (courbe en trait plein décalée) et la fonction $I(x) = I_1(x) + I_2(x)$, (courbe en pointillés).

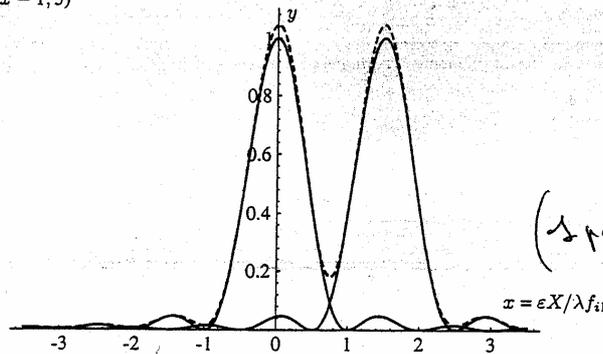


Figure 3

Applications numériques :

Position du maximum principal de I_1 : $X = 0$.

Position du premier maximum secondaire de I_1 : $X \simeq \frac{3\lambda f_{i1}}{2\varepsilon} = 7,5 \cdot 10^{-4}$ m.

Intensité relative du premier maximum secondaire de I_1 : $I_1/I_0 \simeq 0,045$.

Position du maximum principal de I_2 : $X = \delta f_{i1} = 7,5 \cdot 10^{-4}$ m.

Demi-largeur à la base des maxima principaux : $\frac{\lambda f_{i1}}{\varepsilon} = 5 \cdot 10^{-4}$ m.

5. — Les deux étoiles S_1 et S_2 constituent des sources incohérentes. L'intensité résultante $I(X)$ est donc égale à la somme des intensités :

$$I(X) = I_1(X) + I_2(X) \quad (1 \text{ point})$$

6. — On obtient la plus petite valeur détectable selon le critère de Rayleigh lorsque le maximum principal de I_2 coïncide avec le premier minimum nul de I_1 ou encore lorsque la distance ℓ entre les deux maxima principaux est égale à la demi-largeur à la base d'un maximum principal. On a donc :

$$\ell_{\min} = \delta f_{i1} = \frac{\lambda f_{i1}}{\varepsilon} \quad \text{donc} \quad \delta = \frac{\lambda}{\varepsilon} = 5 \cdot 10^{-4} \text{ rad} \quad (1 \text{ point})$$