

II.1.1. Invariance par rotation/axe et translation selon z + Théorème

d'Ampère $\Rightarrow \vec{B}_1(x, y) \stackrel{\textcircled{A}}{=} \frac{\mu_0 I_1}{2\pi y} (-\vec{e}_x)$ et $\vec{B}_2(x, y) = \frac{\mu_0 I_2}{2\pi(b-y)} (-\vec{e}_x) \stackrel{\textcircled{B}}{}$.

2. $\phi_1 = \int_{\text{spire}} \vec{B}_1 \cdot \vec{n} \cdot dS = \int_{\text{sp.}} \frac{\mu_0 I_1}{2\pi} \frac{a \cdot dy}{y} = \frac{\mu_0 I_1 a}{2\pi} \left[\ln y \right]_{y_0 - \frac{a}{2}}^{y_0 + \frac{a}{2}} = \frac{\mu_0 I_1 a}{2\pi} \ln \left(\frac{y_0 + \frac{a}{2}}{y_0 - \frac{a}{2}} \right) > 0$

$\phi_2 = \int_{\text{sp.}} \vec{B}_2 \cdot \vec{n} \cdot dS = \frac{\mu_0 I_2}{2\pi} \int_{\text{sp.}} \frac{a \cdot dy}{b-y} = \frac{\mu_0 I_2 a}{2\pi} \ln \left(\frac{b - (y_0 - \frac{a}{2})}{b - (y_0 + \frac{a}{2})} \right) > 0$

3. $\vec{F}_{CD} = \int_C^D i d\vec{l} \wedge (\vec{B}_1(y_0 - \frac{a}{2}) + \vec{B}_2(y_0 - \frac{a}{2})) = -\vec{e}_y \cdot i \cdot a \frac{\mu_0}{2\pi} \left(\frac{I_1}{y_0 - \frac{a}{2}} + \frac{I_2}{b - (y_0 - \frac{a}{2})} \right)$

$\vec{F}_{EF} = \int_E^F i d\vec{l} \wedge (\vec{B}_1(y_0 + \frac{a}{2}) + \vec{B}_2(y_0 + \frac{a}{2})) = \vec{e}_y \cdot i \cdot a \frac{\mu_0}{2\pi} \left(\frac{I_1}{y_0 + \frac{a}{2}} + \frac{I_2}{b - (y_0 + \frac{a}{2})} \right)$

$\vec{F}_{DE} = \int_D^E i d\vec{l} \wedge (\vec{B}_1(y) + \vec{B}_2(y)) = \vec{e}_z \int_{y_0 - \frac{a}{2}}^{y_0 + \frac{a}{2}} dy (B_1(y) + B_2(y)) = \vec{e}_z \frac{\mu_0 i}{2\pi} \left(I_1 \ln \frac{y_0 + \frac{a}{2}}{y_0 - \frac{a}{2}} + \dots \right)$

$\dots I_2 \ln \frac{b - (y_0 - \frac{a}{2})}{b - (y_0 + \frac{a}{2})} \stackrel{\textcircled{L}}{}$

$\vec{F}_{FC} = -\vec{e}_z \frac{\mu_0 i}{2\pi} \left(I_1 \ln \frac{y_0 + \frac{a}{2}}{y_0 - \frac{a}{2}} + I_2 \ln \frac{b - (y_0 - \frac{a}{2})}{b - (y_0 + \frac{a}{2})} \right) = -\vec{F}_{DE} \stackrel{\textcircled{M}}{}$

$\vec{F}_{FC} + \vec{F}_{DE} + \vec{F}_{CD} + \vec{F}_{EF} \stackrel{\textcircled{N}}{=} \vec{F}$ orientée selon \vec{e}_y .

Si $b = 2y_0$, on trouve $\vec{F} = \vec{0}$. Chaque fil exerce sur la spire une force $|\vec{F}_1| = |\vec{F}_2|$ avec $\vec{F}_1 = -\vec{F}_2$.

4. Le calcul de $i \cdot d\phi = (\vec{F}_{CD} + \vec{F}_{EF}) \cdot dy_0$ (Th. de Maxwell) permet de retrouver \vec{F}_{CD} et \vec{F}_{EF} . \textcircled{P}

II.2.1. $\vec{F}_{CD} = \int_C^D i d\vec{l} \wedge \vec{B}_{CD} = \frac{\mu_0}{2\pi} i I \left(-\frac{1}{2} \vec{e}_x - \frac{\sqrt{3}}{2} \vec{e}_y \right) \stackrel{\textcircled{Q}}{}$

$\vec{F}_{EF} = \int_E^F i d\vec{l} \wedge \vec{B}_{EF} = \frac{\mu_0}{2\pi} i I \left(-\frac{1}{2} \vec{e}_x + \frac{\sqrt{3}}{2} \vec{e}_y \right) \stackrel{\textcircled{T}}{}$

2. $d\vec{F}_{DE} = i d\vec{l}_M \wedge \vec{B}(M)$ où $M(x, y_0, z_0 + \frac{a}{2})$ est à la distance

$\sqrt{x^2 + y_0^2}$ du fil.

$d\vec{F}_{FE} = i d\vec{l}_N \wedge \vec{B}(N)$ où $N(x, y_0, z_0 - \frac{a}{2})$ est à la distance

$\sqrt{x^2 + y_0^2}$ du fil. Comme $\vec{B}(N) = \vec{B}(M)$ et $d\vec{l}_N = -d\vec{l}_M$, on a :

$d\vec{F}_{DE} + d\vec{F}_{FE} = \vec{0}$. En sommant sur tous les $d\vec{l}_M(x)$ et $d\vec{l}_N(x)$ on obtient

$\vec{F}_{DE} + \vec{F}_{FE} = \vec{0} \stackrel{\textcircled{W}}{}$

3. $\vec{F} = \vec{F}_{CD} + \vec{F}_{EF} = \frac{\mu_0}{2\pi} i I \vec{e}_x$ et $\vec{\Gamma} = \vec{G}' \wedge \vec{F}_{EF} + \vec{G}' \wedge \vec{F}_{CD} = 2 \cdot \left(\frac{a}{2} |\vec{F}_{CD}| \frac{\sqrt{3}}{2} \right) (-\vec{e}_z)$

$\vec{\Gamma} = -\frac{a\sqrt{3}}{4\pi} \mu_0 i I \cdot \vec{e}_z$

\textcircled{V}

\textcircled{X}

\textcircled{U}