

## EXAMEN DE MECANIQUE - 2H

### Mécanique du point

#### Questions de cours

- 1- Qu'est-ce qu'une force conservative ? Donner un exemple d'une force conservative et un autre d'une qui ne l'est pas.
- 2- Par le calcul, établir l'expression de l'énergie potentielle associée à la force de rappel d'un ressort,  $\vec{F} = -k(x-x_0) \vec{e}_x$  où  $\vec{e}_x$  est l'axe du ressort,  $k$  sa raideur,  $x_0$  sa longueur à l'équilibre et  $x$  sa longueur à chaque instant.
- 3- Enoncer le théorème de l'énergie mécanique

#### Mouvement en spirale

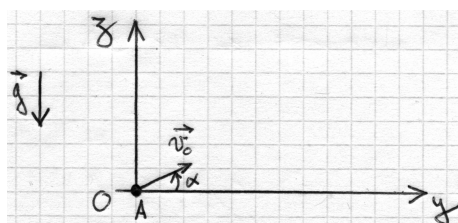
Dans le plan (xOy) du référentiel  $R(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$ , le mouvement d'un point P est décrit par la variation de ses coordonnées cartésiennes en fonction du temps  $t$  :

$$x = be^{-kt} \cos kt ; y = be^{-kt} \sin kt \quad (b \text{ et } k \text{ sont deux constantes positives})$$

- 1.a- Déterminer en fonction de  $t$  les coordonnées polaires  $\rho$  et  $\varphi$  de P.
- 1.b- En déduire l'équation polaire de la trajectoire de P.
- 1.c- Représenter la trajectoire.
- 2.a- Calculer en fonction de  $t$  les composantes polaires du vecteur vitesse  $\vec{v}_{P/R}$ .
- 2.b- En déduire l'angle  $\alpha = (\vec{OP}, \vec{v}_{P/R})$ .
- 2.c- Indiquer la nature du mouvement (uniforme, accéléré ou retardé).
- 3.a- Calculer en fonction de  $t$  les composantes polaires du vecteur accélération  $\vec{a}_{P/R}$ .
- 3.b- Préciser la direction de  $\vec{a}_{P/R}$  et représenter ce vecteur sur la figure.
- 4.a- Calculer en fonction de  $t$  les composantes tangentielle et normale de  $\vec{a}_{P/R}$ .
- 4.b- En déduire la valeur du rayon de courbure de la trajectoire.

#### Mouvement sous l'action de la pesanteur

Dans un référentiel terrestre  $R$  supposé galiléen  $R(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$  (où Oz est la verticale ascendante et le sol correspond au plan (Oxy)), on étudie le mouvement du point A, de masse  $m$  et de coordonnées  $(x, y, z)$  sous la seule action de son poids. A l'instant  $t = 0$ , A se trouve en O et possède le vecteur vitesse  $\vec{v}_0 = v_0 \cos(\alpha) \vec{e}_y + v_0 \sin(\alpha) \vec{e}_z$  avec  $\alpha \in [0, \pi/2]$ . (cf. Figure ci-dessous).



1. Déterminer les expressions de  $x(t)$ ,  $y(t)$  et  $z(t)$ . Montrer que la trajectoire est plane.
2. On se place dans le cas général où  $\alpha \neq \pi/2$ .
  - 2.a Former l'équation cartésienne de la trajectoire et identifier celle-ci.
  - 2.b Représenter le graphe de la trajectoire. Indiquer l'altitude maximale.
  - 2.c Déterminer la distance  $y_C$  qui sépare O du point d'impact C de A sur le sol ( $y_C$  est la portée).  
Indiquer pour quelle valeur de  $\alpha$  la portée est maximale.
3. Toujours avec  $\alpha$  quelconque, le point A est soumis à une force supplémentaire de frottement  $\vec{f} = -k\vec{v}_{A/R}$ , où  $k$  est une constante et  $\vec{v}_{A/R}$  son vecteur vitesse.
  - 3.a Etablir les équations différentielles auxquelles obéissent les composantes du vecteur vitesse. Calculer ces composantes et montrer qu'il existe une vitesse limite dont on déterminera les caractéristiques.
  - 3.b Déterminer les expressions de  $y(t)$  et de  $z(t)$ . En admettant que  $z(t)$  peut prendre des valeurs  $< 0$ , montrer que la trajectoire admet une asymptote que l'on déterminera. A quel instant l'altitude est-elle maximale? Quelle est alors l'abscisse du sommet de la trajectoire. Comparer ce résultat avec la valeur obtenue en 2b en faisant tendre  $k$  vers 0.

## Mécanique du solide

### Questions de cours

- 1- Soit un référentiel galiléen  $\mathcal{R} = (O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$ . Comment est défini alors le référentiel  $\mathcal{R}^*$  ?
- 2- A l'aide d'une formule et d'un schéma, définir le plus clairement possible la grandeur 'moment d'une force'.
- 3- Quelles sont les deux relations fondamentales de la dynamique qui interviennent en mécanique du solide ?

### Eléments cinétiques d'une boule de billard

Dans un référentiel galiléen  $\mathcal{R} = (O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$ , où (Oz) est la verticale ascendante, on considère une boule de billard (sphère pleine homogène) de centre C, de masse  $M$  et de rayon  $a$ .

- 1- a) Quels sont les axes principaux d'inertie ?  
 b) Déterminer le moment d'inertie  $I_C$  de la boule par rapport à C.  
 c) Montrer que les moments d'inertie par rapport à (Cx), (Cy) et (Cz), notés respectivement  $I_{Cx}$ ,  $I_{Cy}$  et  $I_{Cz}$  vérifient :  $I_{Cx} = I_{Cy} = I_{Cz} = 2/3 I_C$ .  
 d) En déduire l'expression du moment d'inertie  $I_{Cx}$  de la boule en fonction de  $M$  et de  $a$ .
- 2- Un joueur lui communique une vitesse  $\vec{v}_C = v_0 \vec{e}_y$ , ainsi qu'une rotation angulaire  $\vec{\omega}$  dirigée suivant  $\vec{e}_x$ .
  - a) Quelle est l'expression du moment cinétique en C par rapport à  $\mathcal{R}$  noté  $\vec{L}_{C/R}$  ?  
 En déduire l'énergie cinétique  $E_{k/R^*}$  de rotation du ballon.
  - b) Quelle doit être la relation entre  $v_0$  et  $\omega$  pour qu'il y ait roulement sans glissement ?